文章类型: 论文|刊号(ISSN): 2737-4580(P) / 2737-4599(O)

城市区域建筑物变化检测算法研究与应用

李岩

长春市规划编制研究中心(长春市城乡规划设计研究院)

DOI: 10. 12238/j pm. v5i 12. 7475

[摘 要] 随着遥感技术的发展与遥感影像更新频率的提升,自动化建筑物识别与变化检测在市域规划与管理、城市数据更新等领域都起着极为重要的作用。本文针对建筑物变化特征复杂的特性,提出了一种基于深度学习的建筑物变化检测方法。首先,针对卫星影像特征建立建筑物变化样本数据库,并利用翻转、改变亮度等多种方式进行样本的扩充;然后,结合深度学习 ResNet、Unet 等网络结构进行算法的优化与改善,得到优化后的变化检测网络结构;接着,用样本库进行网络参数的训练;最终得到适合区域的变化检测网络模型。通过在某市 0.5m 高分辨率卫星数据上进行多种算法的对比实验,表明本文方法能够有效进行城市建筑物变化检测,并能得到较优的效果。

[关键词] 遥感影像; 建筑物变化; 深度学习; 卷积神经网络

Research and application of building change detection algorithm in urban areas

Li Yan

Changchun Planning Research Center (Changchun Urban and Rural Planning and Design Institute) [Abstract] With the development of remote sensing technology and the improvement of the frequency of remote sensing image update, automated building identification and change detection play a very important role in the urban planning and management, urban data update and other fields. Based on the complex characteristics of building change, this paper proposes a building change detection method based on deep learning. Firstly, establish the building change sample database for the satellite image features, and expand the sample by flipping and changing the brightness; then, optimize the algorithm and improve the network structure such as deep learning ResNet and Unet, and get the optimized change detection network structure; then, train the network parameters with the sample database; and finally get the change detection network model suitable for regions. By comparing the experiment of various algorithms on the 0.5m high resolution satellite data in a city, we show that the method can effectively detect the changes of urban buildings and get better results.

[Key words] remote sensing image; building change; deep learning; convolutional neural network

引言

建筑物作为城市最主要的构成部分之一,一直是遥感影像解译的重点研究对象。建筑物的空间分布在城市规划与管理领域有着重要意义,其专题识别与变化检测结果在城市数据更新、违法建筑监测等方面都至关重要。但是,由于其光谱、纹理、几何形状等特征的复杂性,以及高分辨率遥感影像中城市背景的多样性,城市建筑物变化检测技术发展仍不完善,在生产中仍以人工目视判读为主,随着遥感影像更新频率的提升,普适性和实用性的建筑物变化检测方法亟待发展。针对上述深度学习在建筑物变化检测中的问题,本文提出了一种基于残差网络与 U 型网络相结合的网络结构,将建筑物分类网络与变化检测网络深度结合,得到一种相对高效、准确的检测模式,实现了大场景下的建筑物识别与变化检测,并能得到较为理想的结果。

1方法

1.1 深度学习影像特征提取与分类网络由于城市建筑物尺寸差异大,形状、纹理与色彩等方面都

较为复杂,需要对不同尺度的特征均进行提取分析,因此本文采用以 ResNet 为核心,以 Unet 为整体架构的方式,构建与优化深度学习网络。同时,为了兼顾不同尺度与比例的建筑物,本文采用特征金字塔网络(FeaturePyramidNetwork,FPN)对 Unet 的结构进行优化,得到如图 1 的建筑物检测网络:



图 1 建筑物检测网络

由图 1 可以看出输入影像为 400x400x3 (长 x 宽 x 波段) 的矩阵格式,经过卷积与反卷积的深度学习网络计算,得到400x400x1 的格式,即对每个像素都得到一个分类的标记。

1.2 深度学习变化检测网络

为了在变化检测中引入建筑物的特征,从而改善建筑物变 化检测结果的精度,本文设计了一种变化检测网络结构,既可

文章类型: 论文|刊号(ISSN): 2737-4580(P) / 2737-4599(O)

以有效利用建筑物分类网络的训练结果,直接将建筑物分类过程中提取的多层特征信息用于变化检测网络中,又可以有效地将分类与变化检测两个网络分开,允许通过分别优化两种样本

来优化两部分网络,最终,同时得到更好的建筑物分类和变化 检测结果。

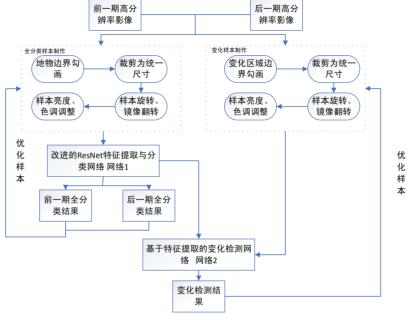


图 2 变化检测流程图

图 2 是变化检测的整体流程,输入是前后两期影像,输出是变化检测结果从图中可以看出,建筑物分类样本与变化样本是分别制作与优化的。通过特征分类与变化检测两个网

络分别训练,得到最终结果,该流程可以很好地分割各个任务模块,提升网络优化效率。本文变化检测网络的结构如图 3 所示。

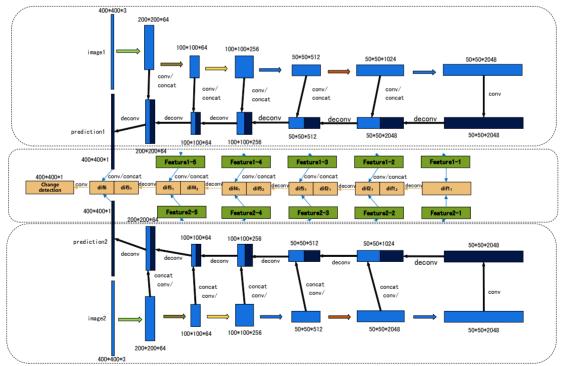


图 3 变化检测网络结构图

图 3 中两个外边虚线框,是分别对两期影像进行了建筑物分类网络的运算。其与图 1 的结构相同;中间虚线框是变化检测网络,是在分类网络的基础上,进行了部分网络参数的提取,最终实现了建筑物变化检测的计算。

从图 3 中可以看出,首先对前后两期影像 image1 与 image2

用已经训练好的建筑物分类网络的参数,分别进行特征提取与反卷积升采样。由于在反卷积的过程中,各层都有效包含了不同尺度下影像的特征,所以将五个隐藏层与 prediction 层都作为变化检测网络的输入(绿色矩形 Feature),图中 difl₁ 为 Featurel-1 与 Feature2-1 差值的绝对值(矩阵为

文章类型:论文|刊号(ISSN): 2737-4580(P) / 2737-4599(O)

50x50x2048),经归一化后反卷积得到 difl₂(矩阵为 50x50x256),然后 Featurel-2 与 Feature2-2 也取差值与绝对值,经过 3x3 卷积处理,得至 50x50x256 的矩阵 difl₂,并与 difl₂通过 concat 得到 50x50x512 的矩阵,依此类推得到最终的 400x400x1 的 Changedetection 预测结果,将此结果与变化标定样本计算 softmaxcrossentropy 值。其中 softmax 计算过程如下:

$$S_j = \frac{e^{a_j}}{\sum_{k}^n e^{a_k}} \tag{1}$$

式中: S_j 为 softmax 每个分类的输出结果,k表示当前类别,n表示总类别数 $(0 < k \le n)$, a_j 表示该分类的值,式中分母表示 k 取值从 0 到 n 的 e^{a_k} 的综合,表现分类结果的一种整体情况,分子 e^{a_j} 表示在第i 个类别时的计算数值,然后将计

算得到 S_i 作为输入,进行交叉熵的计算:

$$H_{(y,y')} = \sum_{i}^{n} y_{i} \log y_{i}'$$
 (2)

式中: i表示当前类别,n表示所有类别 $(0 < i \le n)$, y_i 为第i类的真实值(期望输出), y_i 为 softmax 的输出结果 S_j 向量中的对应的分量,用此公式可以对分类结果进行评估。

2数据集

分类样本数据集采用该市 2018 年第 2、3 季度的高景一号光学卫星影像,空间分辨率为 0.5m, 红、绿、蓝三个波段参与计算, 在该市均匀选取 46763 个建筑物样本的图斑, 共计70.4196km²。考虑季节与光照条件对遥感影像质量的影响, 对制作好的样本进行旋转、翻转、镜像等处理, 色彩方面也在 HSV 空间进行了亮度、饱和度与色调的调整, 有效扩充了样本量,提升了模型的准确率。









图 4 分类样本勾画示意图

变化检测样本数据集同样使用该市高分辨率光学卫星影像,空间分辨率也是 0.5m,红、绿、蓝三个波段参与计算。为了降低单期影像色彩与光照的影响,制作了多个时间段的变化样本,分别对 2018 年该市 4 个季度以及 2018 年第 4 季度与 2019年第 1 季度的建筑物变化区域制作了变化样本,构建了建筑物

变化的样本数据集,形成了309km²区域的样本数据,实际勾绘出的建筑物变化区域约8.1km²,为了进一步扩充样本,和分类样本制作一样,也进行了旋转、翻转、镜像等几何处理与亮度、饱和度与色调调整等色彩处理,最终形成了变化检测样本数据集,用于该市的变化检测。









图 5 变化检测样本勾画示意图

由于样本只制作了建筑物拆除的类型,对于建筑物新增的部分,则将前后两期影像调换顺序后进行检测。

3 结果分析

本实验在单机双 GPU 的测试计算机上进行运算, GPU 型号为 NVIDIARTX2080Ti, python 版本为 3.7, 训练平台为tensorflowl. 13.1, batchsize 为 4, 测试影像大小为 400x400像素, 建筑物提取的影像波段数为 3 波段(红、绿、蓝 3 波段),变化检测影像波段数为 6 波段(前后影像的红、绿、蓝波段),建筑物分类的训练时长约为 40 小时,变化检测训练时长约为

72 小时。 3.1 建筑物提取的对比

实验结果提取了该市约 130 余万栋建筑,面积约为 640km², 实现了大面积大数据量下的高分辨率遥感影像自动分类。本文对两块实验区(各 10km²) 进行了三种结果的对比,即原始的 ResNet50、本文方法改进后的 ResNet 与 VGG19 网络。三种网络结构都用相同的某建筑物数据集进行实验对比,其局部图如图 6 所示。











图 6 建筑物检测结果对比图

IoU

0.8233

0.6421

0.7102

IoU

0.8135

0.6421

0.7102

第5卷◆第12期◆版本 1.0◆2024年

文章类型: 论文|刊号(ISSN): 2737-4580(P) / 2737-4599(O)

建筑物检测结果精度评价 2

本文将未改进的 ResNet50、改进的 VGG19 与改进的

ResNet50作为不同的基础网络,都投入到本文的改进变化检测

方法中进行实验, 并将变化检测结果进行边缘优化以及矢量

化,从而减小数据量,也便于后续面积与块数的统计;对全市

范围进行建筑物变化检测,最终得到图7的局部变化区域检测 结果。可以看出,三种方法都可以有效地检测出大块的变化区

域,而从漏检率、错检率以及边缘的吻合程度方面看,本文的

Recal1

0.8454

0.7567

0.7397

Recall

0.8532

0.7452

0.7397

表格 1 建筑物检测结果精度评价 1

Precision

0.8926

0.7932

0.8793

Precision

0.9092

0.8409

0.8793

3.2 变化检测结果对比

图 6 两个实验区存在低矮规则的区域与高楼部分。可以看 出,在建筑物较为简单、均一、低矮的情况下,三种网络都可 以达到一个较好的效果,可以满足建筑物提取的要求,改进的 ResNet50 网络在形状完整性上略有改善,但是在形状复杂且高 楼较多的情况下, ResNet50 在改进后的效果要优于原始的效 果,在漏检与误检方面都有所提升,而用本文方法同样对 ResNet50 与 VGG19 进行改进,从结果可以看出, ResNet50 的 边界会优于 VGG19。

对两块实验区的结果进行定量的精度评价,得到下表中结 果。其中,表1为复杂高大建筑物的检测结果,表2为简单低 矮建筑物的检测结果。

表中"改进 ResNet50"与"改进 VGG19"都是经过本文 方法优化后的网络, ResNet50 则是未经优化的网络。可以 看出,在精度、召回率和交并比三个方面,本文的改进方法 都有较明显的优势,但由于精度评价的对象包括乡村和城市 的大范围建筑物检测结果,而目前样本量虽有一定积累,针 对全市的建筑物还稍显不足,所以检测的精度还有待进一步 提升。









改进 ResNet50

ResNet50

改进 VGG19

改进 ResNet50

ResNet50

改进 VGG19

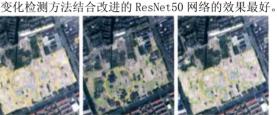




图 7 变化检测结果对比图

从图 7 的几组实验可以看出,本文改进后的有提升,未改 进的网络有较多的小面积误检,漏检结果优于未改进的网络, 在漏检率和误检率上提升也较为明显, 尤其当范围从实验区扩 大到整个市域以后, 小面积变化图斑的误检会带来巨大的额外

工作量,而漏检的排查工作也会非常大,无法体现深度学习自 动识别的优势。因此,本文的改进方法可以有效地改善分类与 变化检测效果,辅助实际工作应用。

表格 3 变化检测出率评价结果

农福 5 文化应纳出于4 万组术					
		块数 (块)	块数检出率	面积(km²)	面积检出率
人工标绘图斑总计		7817		8. 1131	
改进 ResNet50		5397	69.0418%	5. 2643	64. 8864%
ResNet50		4972	63.6050%	4. 9614	61. 1530%
改进 VGG19		5011	64. 1039%	5. 0726	62. 5236%
100m²以上	总计	6674		8. 0374	
	本文检出	4924	73. 7788%	5. 2591	65. 4329%
	ResNet50	4635	69. 4486%	4. 9884	62.0101%
	改进 VGG19	4716	70. 6623%	5. 0484	62. 8114%
200㎡以上	总计	4988		7. 7875	
	本文检出	3752	75. 2205%	5. 2242	67. 0844%
	ResNet50	3491	69.9880%	4.8617	62. 4295%
	改进 VGG19	3561	71. 3913%	4. 9453	63. 5030%

由于在生产中变化检测更注重目标的检出率,希望有变化 的部分都能以图斑的形式检测出来, 所以在本文的结果评价 中,以全市人工手绘变化区域(总计7817块图斑,约8.1km²) 为标准,对 2018 年第 2、3 季度两期影像变化检测进行结果评 估,统计了自动检测的变化区域检出人工手绘图斑的块数和检 出面积,结果见表3。

从表 3 可以看出,改进后的 ResNet50 效果有了很好的提 升,总体的块数检出率从63.61%提升至69.04%,面积检出率 从 61.15%提升至 64.89%, 并且随着图斑面积的增长, 面积检 出率和块数检出率都有所提升,对 200m²以上的检出率达到 75%,这说明,算法对于大面积的变化检测有很好的检测效果, 但是对于小面积的变化区域,还存在一定的漏检情况。这种漏 检情况有望通过加强小面积样本、改进特征提取方式等方法进 行改善。在遥感影像建筑物提取的结果评估方面,常用的精度 评价标准有 Precision (精度)、Recall (召回率)与 IoU (交 并比) 3个指标, 表 4 和表 5 是两块实验区三种算法精度评价 对比的结果。

4 结语

本文提出了利用深度学习进行光学卫星遥感影像变化检 测的方法,将建筑物的特征学习结果直接应用到变化检测的网 络训练中,通过实验对比分析发现,本文方法能够有效提高建 筑物检测与变化检测的正确率。深度学习方法作为变化检测的 有效手段之一,可以大幅减少人工检测的工作量,但由于本文 设计的变化检测网络调用了建筑物分类的网络参数,因此,分 类网络的精度会影响变化检测的结果。后续将在样本数据集扩 充和模型优化方面做进一步研究。

[参考文献]

[1]臧珂.结合非对称恭积组与通道注意力的遥感影像建筑 检测方法[J].测绘与空间地理信息,2024,47(10):87-90.